



**Beschreibung** Motorgesteuerter Volumenstromregler mit geringer Leistungsaufnahme und unempfindlich gegen Verschmutzung. Der Volumenstrom wird durch gegenseitiges Verdrehen von zwei verschleißfreien Steuerscheiben aus Oxid-Keramik gedrosselt. Die Drosselung erfolgt mit tropfdichtem Nullabschluss, der jedoch nicht gasdicht ist.

**Medium** Druckluft, Vakuum oder Flüssigkeiten bis max. Viskosität 40 mm<sup>2</sup>/s

**Antrieb** Hysterese ± 4% Gleichstrom-, Synchron- oder Schrittmotor mit 24 V DC bzw. AC 10% Restwelligkeit

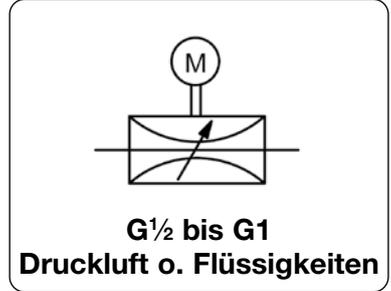
**Rückmeldepoti** Alle Motoren erfüllen die Normen EN 61000-6-3 und EN 61000-6 sowie die Richtlinien 2014/30/EU. integriert am Motor 15 den Servoverstärker. Widerstand 1 kΩ ± 20%.

**Stellungsregler** Der Stellwinkel des Potentiometers wird nur teilweise genutzt. Hilfsspannung 12 V, max. Stromaufnahme 10 mA integriert an dem Motor 50 und 51, mit einstellbarem Sollwerteingang 0-10 V, 0-20 mA und 4-20 mA

**Schrittmotor** 2-Phasen-Bipolar-Schrittmotor 2028 Schritte für 90° Stellwinkel 0,4A Konstantstrom pro Phase, Wicklungsdaten je Phase 9 Ω und 12 mH, 200 Hz Nennschritzfrequenz -10 °C bis 90 °C

**Temperaturbereich** -10 °C bis 90 °C

**Werkstoffe** Gehäuse: Messing Schutzart IP54 Elastomere: NBR, wahlweise FKM oder EPDM Steuerscheiben: Oxid-Keramik Einbaulage: vorzugsweise Antrieb senkrecht nach oben ± 60 °C



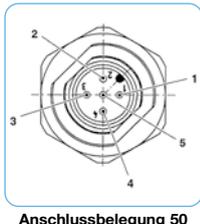
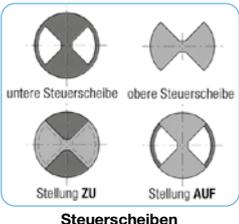
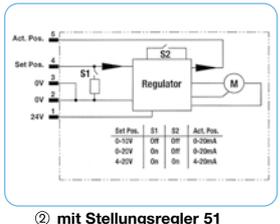
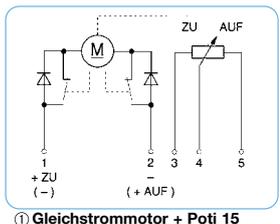
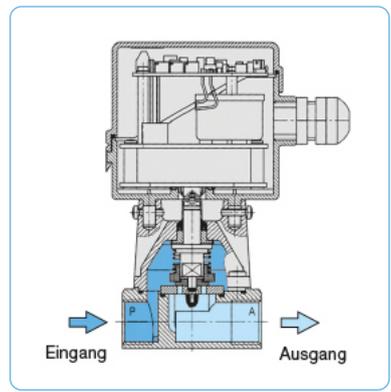
Abmessungen			Nennweite	K <sub>v</sub> -Wert	Volumenstrom		P <sub>1</sub> max.	Anschlussgewinde	Bestellnummer
A	B	C			Wasser	Luft			
mm	mm	mm	DN	(m <sup>3</sup> /h)	l/min*1	l/min*1	bar	G	E*

Volumenstromregler					Schrittmotor Typ 50, 120 Ncm, mit Stellungsregler			P8	
					24 V DC, Stellzeit 5 s*2				
65	147	13	15	1,1	0...20	0...1000	16	G <sub>1/2</sub>	P822-50
65	147	13	20	3,4	0...60	0...3000	6	G <sub>1/2</sub>	P82A-50
95	164	24	20	4,4	0...70	0...3500	6	G <sub>3/4</sub>	P823-50
95	164	24	20	4,4	0...70	0...3500	6	G <sub>1</sub>	P824-50



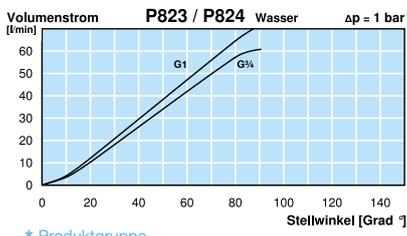
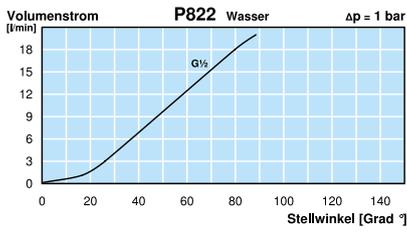
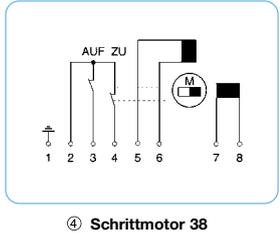
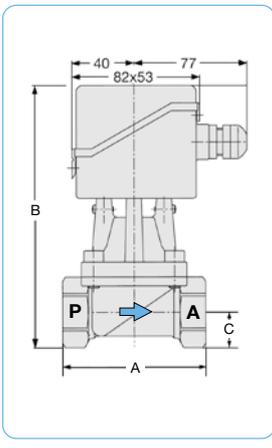
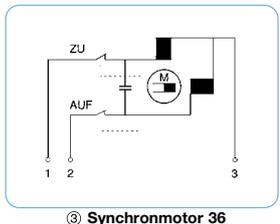
## Wahlweise Ausführung, es ist der entsprechende Buchstabe hinzuzufügen

Beschreibung	Bild-Nr.	Watt	Δp max./Drehmoment	Stellzeit*2	
DC-Motor + Poti, 120 Ncm	①	1,5 W	10 bar / 120 Ncm f. G <sub>1/2</sub>	10-14 s	P82.-15
DC-Motor + Poti, 120 Ncm	①	1,5 W	6 bar / 120 Ncm f. G <sub>3/4</sub> , G <sub>1</sub>	10-14 s	P82.-15
DC-Motor + Stellungsregler	②	3,8 W	16 bar / 220 Ncm f. G <sub>1/2</sub>	10-11 s	P82.-51
AC-Motor 50 Hz	③	3,0 W	6 bar / 120 Ncm f. G <sub>3/4</sub> , G <sub>1</sub>	10 s	P82.-36
Schrittmotor	④	5,0 W	6 bar / 120 Ncm f. G <sub>3/4</sub> , G <sub>1</sub>	10 s	P82.-38
FKM- Elastomere					P82.-. . V
EPDM-Elastomere					P82.-. . E
öl- und fettfrei			speziell gereinigt, für Sauerstoff geeignet		P82.-. . L



PIN	Beschreibung
Pin 1	Versorgungsspannung 24 Volt
Pin 2	Versorgungsspannung 0 Volt
Pin 3	Bezugspotential für Sollwerteingang und Stellungsrückmeldeausgang
Pin 4	Sollwerteingang 0 - 10 V / 0 (4) - 20 mA
Pin 5	Stellungsrückmeldeausgang 0 (4) - 20 mA

**Anschlussplan**



\*1 bei 6 bar Eingangsdruck und Δp= 1 bar \*2 abhängig vom Eingangsdruck

\* Produktgruppe